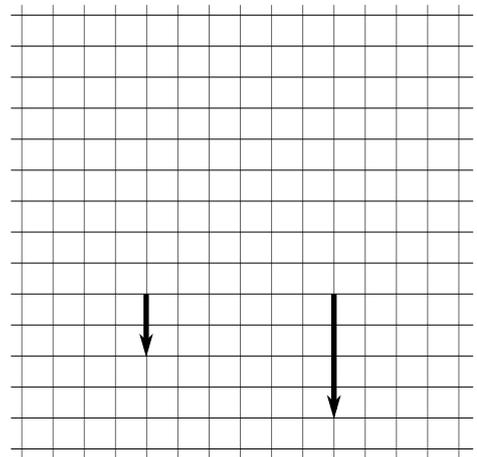
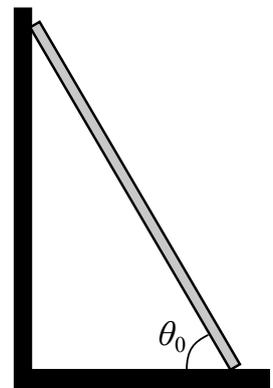


中間試験 1 一様な棒 (長さ L , 質量 M) の質量中心はどこか. 座標軸を各自で設定し, その座標軸での値を答えよ. なお, 一様な 1 次元物体の質量中心は $x_M = \rho \int x dx$ (ここで, ρ は線密度, 積分範囲は物体の領域) だが, この問題に限っては途中計算を書かずに答えだけでも良い.

中間試験 2 作用線が互いに平行な 2 つの力を 1 つの力に合成する方法を, 図を用いて説明せよ.

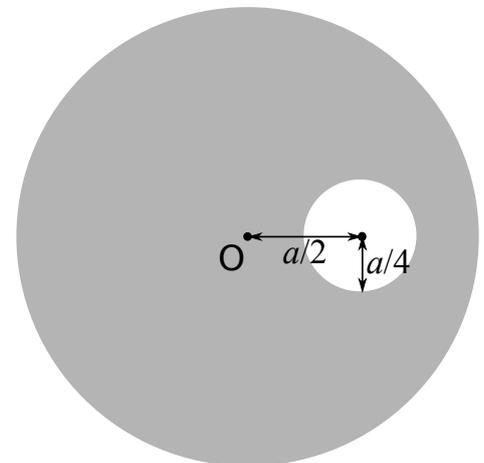


中間試験 3 密度が一様な棒を, あらい水平面 (静止摩擦係数 μ) からなめらかな鉛直壁に立てかけて静止させる. 棒を傾けていき, 棒がすべりだす瞬間の傾斜角を θ_0 する. このとき, θ_0 と μ の関係式を求めよ.



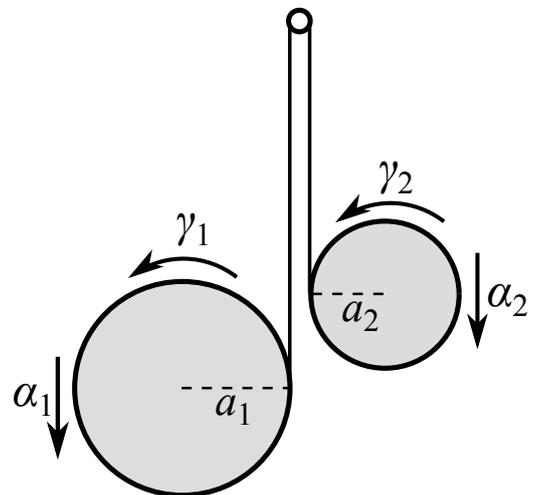
中間試験 4 1.5 kg の剛体がある。剛体上のある点 A を通る軸のまわりに $-70 \text{ N}\cdot\text{m}$ の力のモーメントが加わっており、角速度 $\omega(t) = -2t \text{ (rad/s)}$ で回転している。この軸が質量中心を通る軸から 4.0 m 離れているとき、質量中心を通る軸のまわりの慣性モーメントはいくらか。なお、問題文中の軸は全て鉛直方向を向くものとする。

中間試験 5 半径 a の一様なうすい円板から円がくり抜かれた物体 (質量 M) を作製した。くり抜かれた円は、くり抜く前の円板の中心 O から $\frac{a}{2}$ 離れたところを中心とし、半径 $\frac{a}{4}$ の円である。この物体について、 O を通り板面に垂直な軸のまわりの慣性モーメントを求めよ。ただし、半径 r 、質量 m のうすい円板について、質量中心を通り板面に垂直な軸のまわりの慣性モーメントは $\frac{mr^2}{2}$ である。

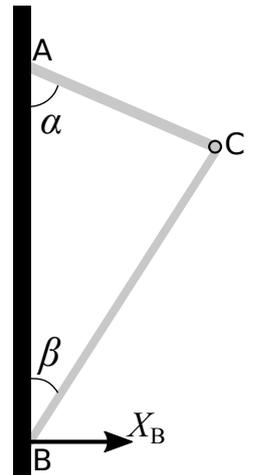


中間試験 6 糸の両端を、質量 M_1, M_2 、半径 a_1, a_2 の 2 つの円板に巻きつけ、両円板を同一鉛直面内にして、糸をなめらかな釘にかけて放す。張力を T 、質量中心の加速度を α_1, α_2 、角加速度を γ_1, γ_2 とする（鉛直下向きを並進運動の正方向とし、反時計回りを回転運動の正方向とする）。重力加速度を g とし、空気抵抗は無視できるものとして次の問いに答えよ。ただし、半径 r 、質量 m のうすい円板について、質量中心を通り板面に垂直な軸のまわりの慣性モーメントは $\frac{mr^2}{2}$ である。

- (1) 両円板の並進運動と回転運動について、それぞれの運動方程式を記せ。
- (2) $\alpha_1, \alpha_2, a_1, a_2, \gamma_1, \gamma_2$ の間に成り立つ関係式を求めよ。
- (3) 両円板の加速度 α_1, α_2 を、 M_1, M_2, g で表せ。



中間試験 7 質量が M_1, M_2 である一様な 2 本の太さの無視できる棒 AC, BC があり, 2 本の棒は C でなめらかな蝶番でつながれている. さらに, A と B を同一鉛直線上の 2 点に固定する. $\angle CAB = \alpha, \angle ABC = \beta$ であるとき, B での壁からの垂直抗力の水平成分が $X_B = \frac{\sin \alpha \sin \beta}{2 \sin(\alpha + \beta)}(M_1 + M_2)g$ (ここで, g は重力加速度) と表されることを示せ.



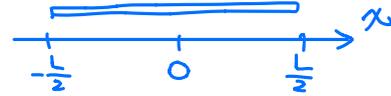
中間試験 1 一様な棒 (長さ L , 質量 M) の質量中心はどこか. 座標軸を各自で設定し, その座標軸での値を答えよ. なお, 一様な 1 次元物体の質量中心は $x_M = \rho \int x dx$ (ここで, ρ は線密度, 積分範囲は物体の領域) だが, この問題に限っては途中計算を書かずに答えだけでも良い.

右のように座標軸を設定ね.

質量中心は, 線密度を $\rho = \frac{M}{L}$ とすると,

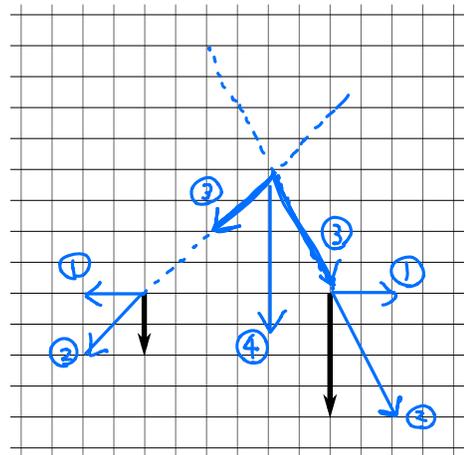
$$x_M = \rho \int_{-\frac{L}{2}}^{\frac{L}{2}} x dx = 0 //$$

※ 座標軸のとり方により 答の表現は異なる.



中間試験 2 作用線が互いに平行な 2 つの力を 1 つの力に合成する方法を, 図を用いて説明せよ.

- ① それぞれの力の作用点に, 合力が 0 の仮想的な力を加える,
- ② 仮想的な力との合力を考える
- ③ 作用線の定理にもとづき, 作用線の交点に力を移動させる,
- ④ それらの力の合力が 互いに 2 つの力の合力となる.



中間試験 3 密度が一様な棒を, あらい水平面 (静止摩擦係数 μ) からなめらかな鉛直壁に立てかけて静止させる. 棒を傾けていき, 棒がすべりだす瞬間の傾斜角を θ_0 する. このとき, θ_0 と μ の関係式を求めよ.

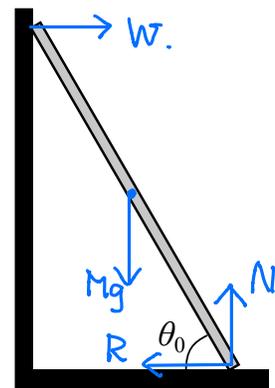
棒の質量を M , 長さを L とする. 壁からの垂直抗力を W , 床からの垂直抗力を N , 床との静止摩擦力を R とすると, 力のつりあいより, $N - Mg = 0$, $W - R = 0$.

最大静止摩擦力では $R = \mu N = \mu Mg$. よって $W = \mu Mg$.

また, 力のモーメントのつりあいより, 床との接点のまわりでは

$$\frac{L}{2} Mg \cos \theta_0 - L W \sin \theta_0 = 0.$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} \cos \theta_0 - \mu \sin \theta_0 = 0 \quad \Leftrightarrow \underline{\underline{\tan \theta_0 = \frac{1}{2\mu}}} \quad \left(\Leftrightarrow \underline{\underline{\theta_0 = \tan^{-1}\left(\frac{1}{2\mu}\right)}} \right)$$



中間試験 4 1.5 kg の剛体がある。剛体上のある点 A を通る軸のまわりに $-70 \text{ N}\cdot\text{m}$ の力のモーメントが加わっており、角速度 $\omega(t) = -2t \text{ (rad/s)}$ で回転している。この軸が質量中心を通る軸から 4.0 m 離れているとき、質量中心を通る軸のまわりの慣性モーメントはいくらか。なお、問題文中の軸は全て鉛直方向を向くものとする。

角加速度は $\dot{\omega} = -2 \text{ (rad/s}^2\text{)}$. よて $I = \frac{-70}{-2} = 35 \text{ kg}\cdot\text{m}^2$.

平行軸の定理より $35 = I_{\text{cm}} + 1.5 \times 4.0^2$

$\odot I_{\text{cm}} = 11 \text{ kg}\cdot\text{m}^2$,,

中間試験 5 半径 a の一様なうすい円板から円がくり抜かれた物体 (質量 M) を作製した。くり抜かれた円は、くり抜く前の円板の中心 O から $\frac{a}{2}$ 離れたところを中心とし、半径 $\frac{a}{4}$ の円である。この物体について、 O を通り板面に垂直な軸のまわりの慣性モーメントを求めよ。ただし、半径 r 、質量 m のうすい円板について、質量中心を通り板面に垂直な軸のまわりの慣性モーメントは $\frac{mr^2}{2}$ である。

くりぬかれた物体の面密度は

$$\rho = \frac{M}{\pi(a^2 - a^2/16)} = \frac{16M}{15\pi a^2} .$$

くりぬく前の O のまわりの慣性モーメントは、

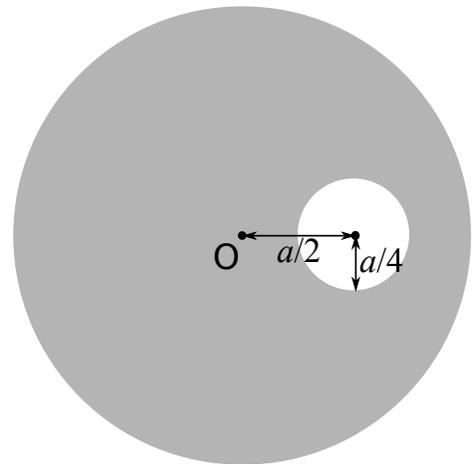
$$I_1 = \frac{1}{2} M_1 a^2 = \frac{1}{2} \rho \cdot \pi a^2 \cdot a^2 = \frac{8}{15} M a^2 .$$

くりぬく部分の O のまわりの慣性モーメントは、

$$I_2 = \frac{1}{2} M_2 \left(\frac{a}{4}\right)^2 + M_2 \left(\frac{a}{2}\right)^2 = \frac{9}{32} a^2 \cdot \rho \pi \left(\frac{a}{4}\right)^2 = \frac{3}{160} M a^2 .$$

以上より、くりぬかれた物体の慣性モーメントは、

$$\begin{aligned} I &= I_1 - I_2 = \frac{8}{15} M a^2 - \frac{3}{160} M a^2 \\ &= \frac{256 - 9}{480} M a^2 = \underline{\underline{\frac{247}{480} M a^2}} \end{aligned}$$

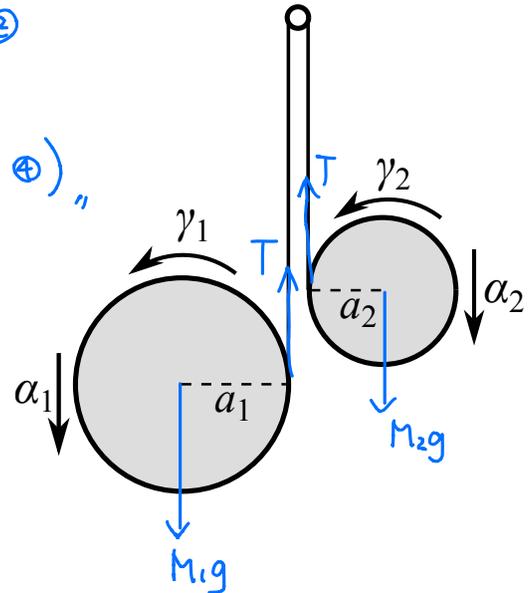


中間試験 6 糸の両端を、質量 M_1, M_2 、半径 a_1, a_2 の 2 つの円板に巻きつけ、両円板を同一鉛直面内にし、糸をなめらかな釘にかけて放す。張力を T 、質量中心の加速度を α_1, α_2 、角加速度を γ_1, γ_2 とする (鉛直下向きを並進運動の正方向とし、反時計回りを回転運動の正方向とする)。重力加速度を g とし、空気抵抗は無視できるものとして次の問いに答えよ。ただし、半径 r 、質量 m のうすい円板について、質量中心を通り板面に垂直な軸のまわりの慣性モーメントは $\frac{mr^2}{2}$ である。

- (1) 両円板の並進運動と回転運動について、それぞれの運動方程式を記せ。
- (2) $\alpha_1, \alpha_2, a_1, a_2, \gamma_1, \gamma_2$ の間に成り立つ関係式を求めよ。
- (3) 両円板の加速度 α_1, α_2 を、 M_1, M_2, g で表せ。

(1) $M_1\alpha_1 = M_1g - T \dots \textcircled{1}$, $M_2\alpha_2 = M_2g - T \dots \textcircled{2}$

$\frac{1}{2}M_1a_1^2\gamma_1 = a_1T$, $\frac{1}{2}M_2a_2^2\gamma_2 = -a_2T$
 $(\Leftrightarrow \gamma_1 = \frac{2T}{M_1a_1} \dots \textcircled{3})$, $(\Leftrightarrow \gamma_2 = -\frac{2T}{M_2a_2} \dots \textcircled{4})$,,



(2) 微小時間 ε の回転角 $d\theta_1, d\theta_2$ 、落下距離 ε
 dx_1, dx_2 とすると、

$dx_1 + dx_2 = a_1 d\theta_1 - a_2 d\theta_2$

$\textcircled{3} v_1 + v_2 = a_1 \omega_1 - a_2 \omega_2$

$\textcircled{4} \underline{\underline{\alpha_1 + \alpha_2 = a_1 \gamma_1 - a_2 \gamma_2 \dots \textcircled{5}}}$

(3) $\textcircled{1} \sim \textcircled{5}$ の 5 つの式から $\alpha_1, \alpha_2, \gamma_1, \gamma_2, T$ を求める:

$\textcircled{1}, \textcircled{2}$ より $M_1\alpha_1 - M_2\alpha_2 = (M_1 - M_2)g \dots \textcircled{6}$

また、 $\textcircled{3} \sim \textcircled{5}$ より、 $\alpha_1 + \alpha_2 = \frac{2T}{M_1} + \frac{2T}{M_2} \Leftrightarrow \alpha_1 + \alpha_2 = -2\alpha_1 + 2g - 2\alpha_2 + 2g$

$\textcircled{5} \alpha_1 + \alpha_2 = \frac{4}{3}g \dots \textcircled{7}$

$\textcircled{6}$ と $\textcircled{7}$ を解くと

$\underline{\underline{\alpha_1 = \frac{3M_1 + M_2}{3(M_1 + M_2)}g}}$, $\underline{\underline{\alpha_2 = \frac{M_1 + 3M_2}{3(M_1 + M_2)}g}}$

中間試験 7 質量が M_1, M_2 である一様な 2 本の太さの無視できる棒 AC, BC があり, 2 本の棒は C でなめらかな蝶番でつながれている. さらに, A と B を同一鉛直線上の 2 点に固定する. $\angle CAB = \alpha, \angle ABC = \beta$ であるとき, B での壁からの垂直抗力の水平成分が $X_B = \frac{\sin \alpha \sin \beta}{2 \sin(\alpha + \beta)} (M_1 + M_2)g$ と表されることを示せ. ここで, g は重力加速度を表す.

右図のように各点に加わる力を設定する.

棒 AC の長さを L_A とすると, 力および力のモーメントのつりあいは,

$$X_A + X_C = 0 \dots ①, \quad Y_A + Y_C - M_1 g = 0 \dots ②,$$

$$\frac{L_A}{2} M_1 g \sin \alpha - L_A X_A \cos \alpha - L_A Y_A \sin \alpha = 0 \quad (\text{C のまわり})$$

$$\Leftrightarrow M_1 g \sin \alpha - 2X_A \cos \alpha - 2Y_A \sin \alpha = 0 \dots ③$$

棒 BC の長さを L_B とすると, 力および力のモーメントのつりあいは,

$$X_B - X_C = 0 \dots ④, \quad Y_B - Y_C - M_2 g = 0 \dots ⑤,$$

$$\frac{L_B}{2} M_2 g \sin \beta + L_B X_B \cos \beta - L_B Y_B \sin \beta = 0 \quad (\text{C のまわり})$$

$$\Leftrightarrow M_2 g \sin \beta + 2X_B \cos \beta - 2Y_B \sin \beta = 0 \dots ⑥$$

$$① \text{ と } ④ \text{ より } X_A = -X_B \dots ⑦,$$

$$② \text{ と } ⑤ \text{ より } Y_A + Y_B = (M_1 + M_2)g \dots ⑧ \text{ である.}$$

③ に $\sin \beta$ をかけると,

$$M_1 g \sin \alpha \sin \beta - 2X_A \cos \alpha \sin \beta - 2Y_A \sin \alpha \sin \beta = 0 \dots ③'$$

⑥ に $\sin \alpha$ をかけると,

$$M_2 g \sin \alpha \sin \beta + 2X_B \sin \alpha \cos \beta - 2Y_B \sin \alpha \sin \beta = 0 \dots ⑥'$$

③' と ⑥' を足すと, ⑦ と ⑧ より

$$- (M_1 + M_2)g \sin \alpha \sin \beta + 2X_B \sin(\alpha + \beta) = 0$$

$$\odot X_B = \frac{\sin \alpha \sin \beta}{2 \sin(\alpha + \beta)} (M_1 + M_2)g$$

